

大家好，欢迎收看线性代数习题课。

我们在课堂上学习了矩阵的特征值与特征向量。

它们一个非常重要的应用在于求解。

常微分高阶线性方程在所有的线性系数为常数的情况下一个典型的例子就是这个方程。

我们可以看到 $y$ 是关于 $t$ 的一个函数，这个方程包含了 $y$ 以及 $y$ 的一阶二阶和三阶导。并且所有的系数均为常数。

我们首先要用矩阵的方法求解这个方程。

那么第一步就是应该找到我们应该研究的矩阵 $A$ 。

在此之后我们还要试图找到矩阵 $A$ 的系数矩阵的第一列。那么现在请你暂停这个视频，尝试写出矩阵 $A$ 。

但是在你进行下一步之前，请回到这个视频，来确认你找到的矩阵 $A$ 是正确的。

我们一会儿再见。好，现在我们来一起将这个问题转化成线性代数问题。

这个关键的点在于我们要把 $y$ 二阶导 $y$ 一阶导与 $y$ 放在一起作为一个列向量。

也就是说我们要考虑这个列向量。让我们来叫这个列向量 $u$ 。

当然这个列向量也将是关于 $t$ 的一个函数。

如果这个是 $u$ 的话，那么 $u$ 的导数应该是什么呢？ $u$ 的导数将由如下的向量给出。

$y$ 的三阶导 $y$ 的二阶导 $y$ 的一阶导，这就是 $u$ 的导数。我们要做的就是将 $u$ 的导数写成一个矩阵 $A$ 乘以 $u$ 自身的形式。也就是说我们要把一个矩阵 $A$ 放在这里。

如何找到矩阵 $A$ 呢？我们需要这个方程来找到矩阵 $A$ 。

你可以看出如果把把这些项移至等号的右侧的话

那么 $y$ 的三阶导就等于负2乘以 $y$ 的二阶导

也就是说 $y$ 的三阶导等于负2乘以 $y$ 的二阶导加上 $y$ 的一阶导1乘以 $y$ 的一阶导再加上2倍的 $y$ ，这样我们就得到了矩阵 $A$ 的第一行。

那么对于第二个坐标， $y$ 的二阶导就等于它自身，也就是说第二行应该就为1 0 0。

第三行同样， $y$ 的一阶导也等于它自身，第三行就应该为0 1 0。

这就是我们所需要的矩阵 $A$ ，你的答案正确吗？

下面我们要解决如下的问题，需要矩阵 $A$ 的特征值与特征向量。

这也是一个很好的练习，现在请你暂停这个视频，尝试独立求解以后的问题。

当你完成后，可以重新开始这个视频，我将介绍正确的解法。

好，我们来一起完成如下的问题。

我有这个矩阵 $A$ ，下面我需要找到矩阵 $A$ 的特征值与特征向量。

要做这一步的话，我们需要考虑如下矩阵的行列式。 $A$ 减去 $\lambda$ 乘以单位矩阵。

如果将这个写出的话，也就是以下的3乘以3矩阵。负2减去 $\lambda$  1 2 负 $\lambda$  0 0 负 $\lambda$

你可以用任何一种方法求解这个矩阵的行列式。

你可以用行列式的定义式，也可以用其中一行或一列的展开。

如果你的求解正确的话，答案应该为1减去 $\lambda$ 乘以1加上 $\lambda$ 再乘以2加上 $\lambda$ 。

显而易见这个多项式有三个根。1、-1以及-2，这就是我们所要找的特征值。所以第一个特征值为1 第二个特征值为-1，第三个特征值为-2。

如何找到它们对应的特征向量呢？我们以第一个特征值为例。

对应于第一个特征值特征向量应该存在于这个矩阵的零空间中A减去单位向量。

也就是A减去 $\lambda_1$ 乘以单位向量。我们需要找到一个列向量，使得

这个矩阵乘以这个向量，值为零。如果我们展开的话，也就是 $\begin{pmatrix} 3 & 1 & 2 & 1 \\ -1 & 0 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$ 乘以列向量 $\begin{pmatrix} a \\ b \\ c \end{pmatrix}$ 等于0。如何决定 $a, b, c$ 呢？如果我们看最后一行的话。

那么 $b$ 应该等于 $c$ ，如果看第二行的话 $a$ 应该等于 $b$ ，如果 $a$ 等于 $b$ 等于 $c$ 同时成立

那么第一行结果永远是零，所以我们就可以将第一个特征向量取为 $\begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$

1，对于第二个和第三个特征值

你可以用一样的方法，我将省略这里的计算，直接写出答案。

第二个特征向量可以取为 $\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  第三个特征向量可以取为 $\begin{pmatrix} 4 \\ -2 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}$

这就是矩阵A的所有特征值与所有特征向量。

有了这些信息我们就可以写出方程  $u' = Au$  的一般解。

那么 $u$ 的一般解将由如下式子给出。 $u$ 的一般解就等于一个常数 $c_1$

乘以 $e^{\lambda_1 t}$ 乘以 $t$ 次方，那么也就是 $e^t$ 。再乘以第一个特征向量 $x_1$

加上另外一个常数 $c_2$ 乘以 $e^{-t}$ 的 $t$ 次方，也就是 $e^{-t}$ 再乘以第二个特征向量 $x_2$

同理再加上另外一个常数乘以 $e^{-2t}$ 再乘以 $x_3$  这就是 $u(t)$ 的一般解。

关于常数 $c_1, c_2$ 和 $c_3$ 的选取是任意的。那么如何从 $u(t)$ 得到 $y(t)$ 呢？你可以看到

根据 $u(t)$ 的定义 $y$ 就是 $u(t)$ 的最后一个坐标。那么这里我们只需要 $x_1$

$x_2$ 和 $x_3$ 的最后一个坐标。你可以看到它们都为1，所以 $y(t)$ 的一般解也就由

常数 $c_1$ 乘以 $e^t$ 加上 $c_2$ 乘以 $e^{-t}$ 加上 $c_3$ 乘以 $e^{-2t}$ 给出。

这就是原来常微分方程的一般解。

好，我们已经完成了问题的第一部分，下面我们将要试图

寻找到指数矩阵 $e^{At}$ 的第一列。我们可以一起来回顾指数矩阵 $e^{At}$ 的公式。

矩阵指数 $e^{At}$ 将由三个矩阵的乘积给出，分别记为矩阵 $S$ 乘以矩阵 $e^{\Lambda t}$ 再乘以 $S$ 的逆矩阵 那么什么是 $S$ ，什么是 $e^{\Lambda t}$ 呢？

$S$ 是如下矩阵， $S$ 的列全部由原来的特征向量给出， $x_1, x_2$ 和 $x_3$ 所以 $S$ 就为 $\begin{pmatrix} x_1 & x_2 & x_3 \end{pmatrix}$

那么你可以把它写出，也就是 $\begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 \\ 1 & 4 & 2 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$

这就是矩阵 $S$ ，中间这个矩阵就为一个对角阵，对角线上的元素

就为 $e^t$ ， $e^{-t}$ 和 $e^{-2t}$ 。

这里的系数分别对应于你所得到的三个特征值，好，我们有了矩阵 $S$ ，

有了矩阵 $e^{\Lambda t}$ ，我们就可以求解这个指数矩阵了。所以这个指数矩阵

就等于 $S$ 乘以这个矩阵，再乘以 $S$ 的逆，你可以看到

头两个矩阵的乘积较简单，因为这是一个对角阵，

$x$ 的列又由 $x_1, x_2, x_3$ 列向量给出，

那么前两个矩阵的乘积就应该为 $e^t$ 乘以 $x_1$ ， $e^{-t}$ 乘以

乘以 $x_2$ ,  $e$ 的负 $2t$ 次方乘以 $x_3$ , 下面我们需要用这个矩阵再乘以 $S$ 的逆, 但是因为我们只关注结果的第一列, 而结果第一列将由这些列的线性组合给出, 线性组合的系数将由 $S$ 逆的第一列给出, 所以其实我们只需要找到 $S$ 逆的第一列即可。

那么 $S$ 逆的第一列由什么给出呢? 我们可以一起来回顾 $S$ 逆的公式  
 $S$ 的逆矩阵等于一个常数也就是1除以 $S$ 的行列式, 再乘以矩阵 $C$ 的转置, 矩阵 $C$ 的元素由矩阵 $S$ 的代数余子式给出, 对它求转置, 再除以矩阵 $S$ 的行列式就得到了 $S$ 的逆。

那么我们只需要这个矩阵的第一列。

同样你可以用任意一种方法求解矩阵 $S$ 的行列式

正确结果应该为6, 也就是说这里的常数应为6分之1,

那么矩阵 $C$ 转置的第一列是什么呢? 这个位置的元素将由这个位置代数余子式给出, 也就是负1减去负2为1。这个位置的元素, 将由这个位置

代数余子式给出, 也就是1减去负2为3,

但是不要忘记这是1, 2位置元素, 所以应该是负3。最后这个位置的元素将由这个位置代数余子式给出, 也就是1减去负1为2,

所以这里应该为2。这里需要注意的两点是

第一不要忘记我们所取的是矩阵 $C$ 的转置, 第二不要忘记这里这个系数负1, 好, 下面我们把这一列抄到这里, 也就是6分之1, 负2分之1, 和3分之1。

这就足够我们写出系数矩阵 $A_t$ 的第一列了。系数矩阵 $A$ 的第一列,

由这些列的线性组合给出, 也就是6分之1倍的 $e$ 的 $t$ 次方乘以 $x_1$ ,

减掉2分之1的 $e$ 的负 $t$ 次方乘以 $x_2$ , 再加上3分之1的 $e$ 的负 $2t$ 次方乘以 $x_3$ ,

这就是我们所要寻找的第一列。这就是正确答案, 如果你

希望进行更多练习的话, 你可以完成对于矩阵 $S$ 逆的求解。

并完成对于系数矩阵 $A_t$ 的求解。但是我将停在这里, 好感谢收看。

希望下次再见!